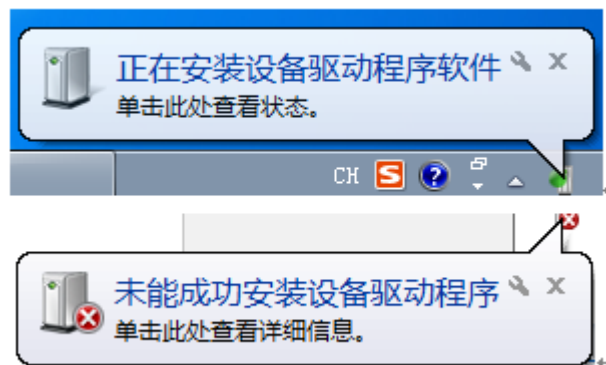
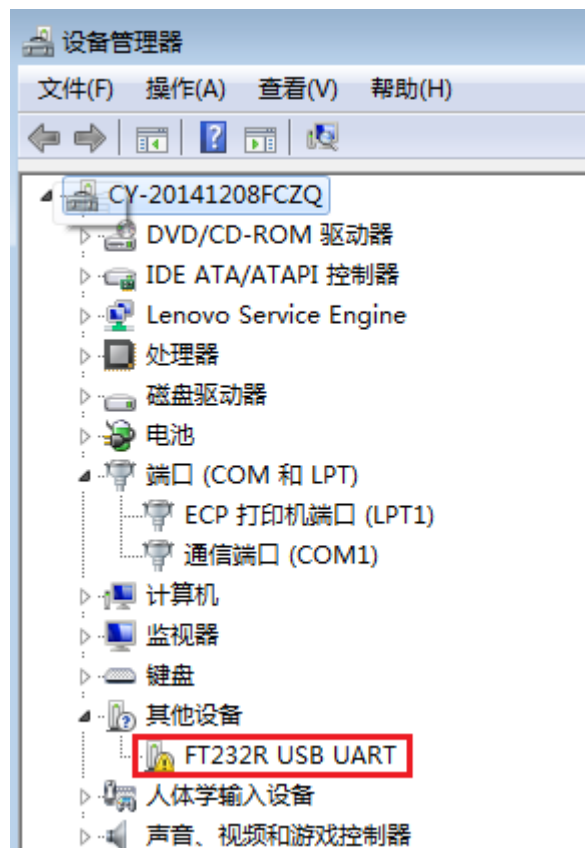


## 多功能 USB 安装驱动的方法

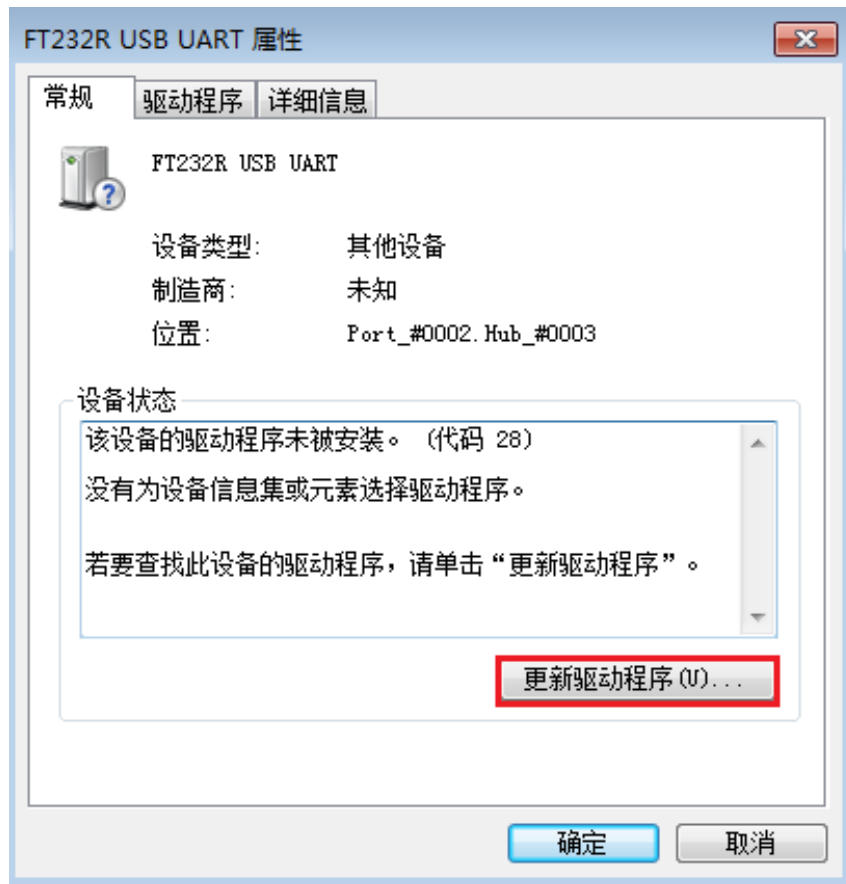
1. 用配套的数据线，将主控板和电脑连接，这时计算机会自动寻找设备的驱动程序，等大约 3 分钟电脑会提示未能成功安装驱动，如下图所示。



2. 在计算机的设备管理器中可以看到一个没安装驱动的设备，如下图所示。



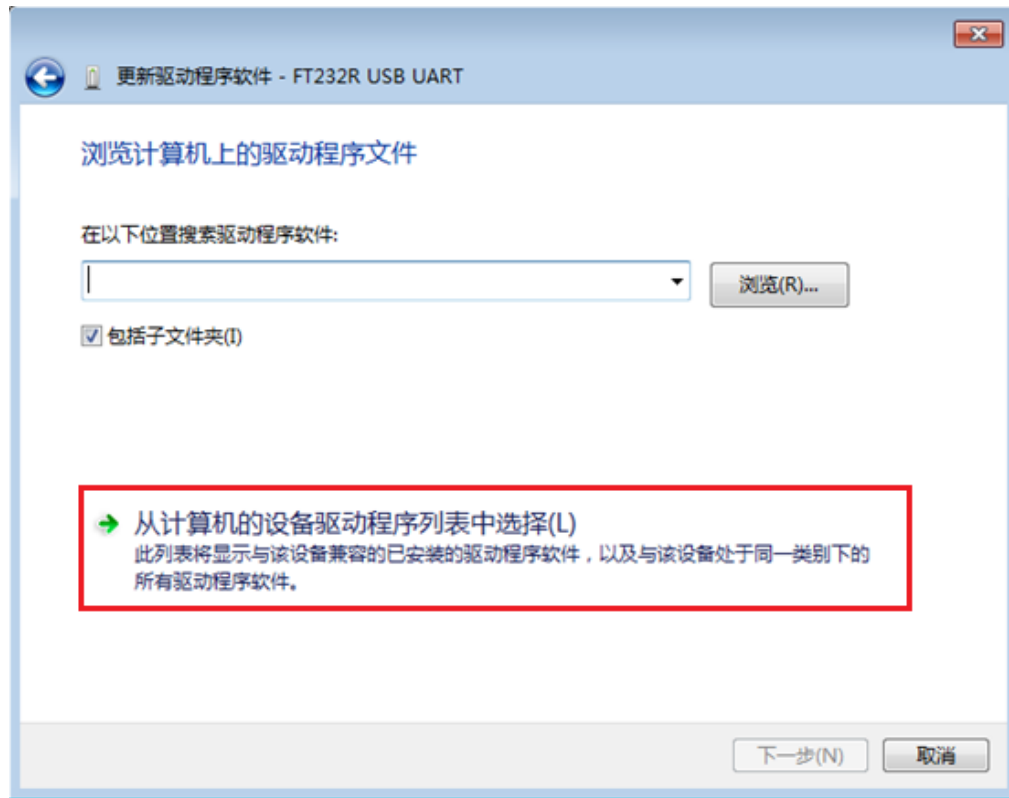
3. 双击上图中红色框中的 USB 设备，出现如下图所示的对话框。



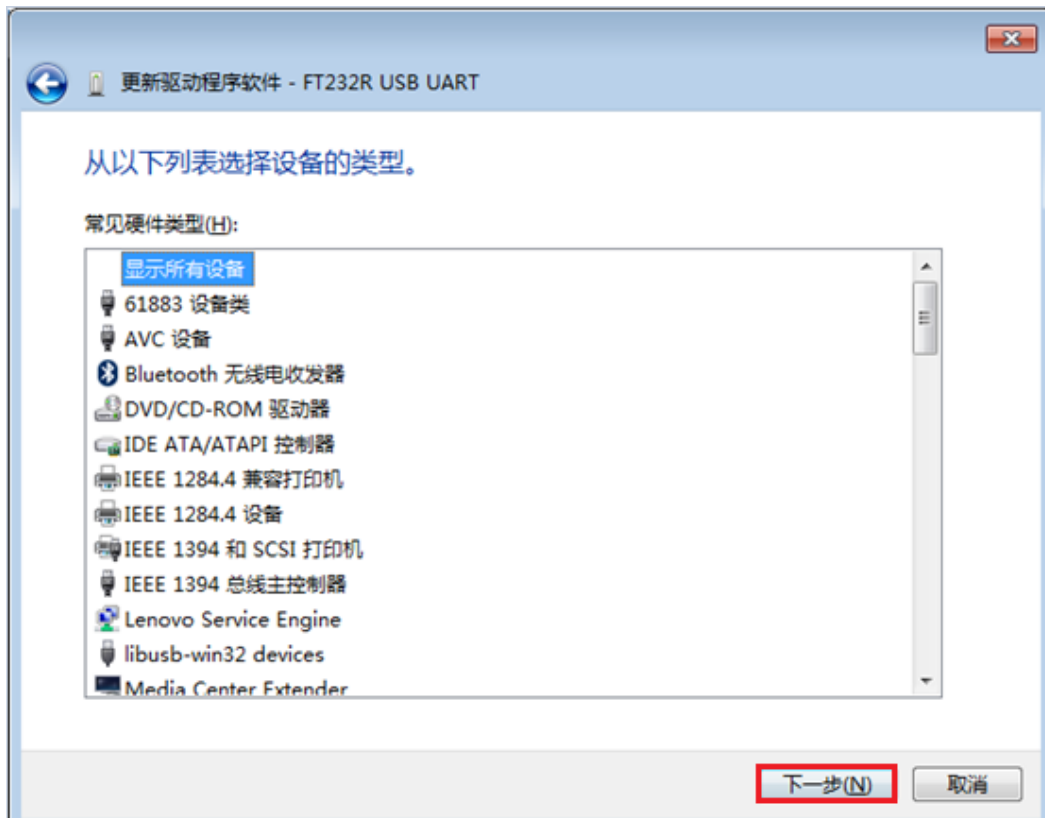
4. 点击上图红框内的更新驱动程序，出现如下图所示的对话框，选择“浏览计算机以查找驱动程序软件”。



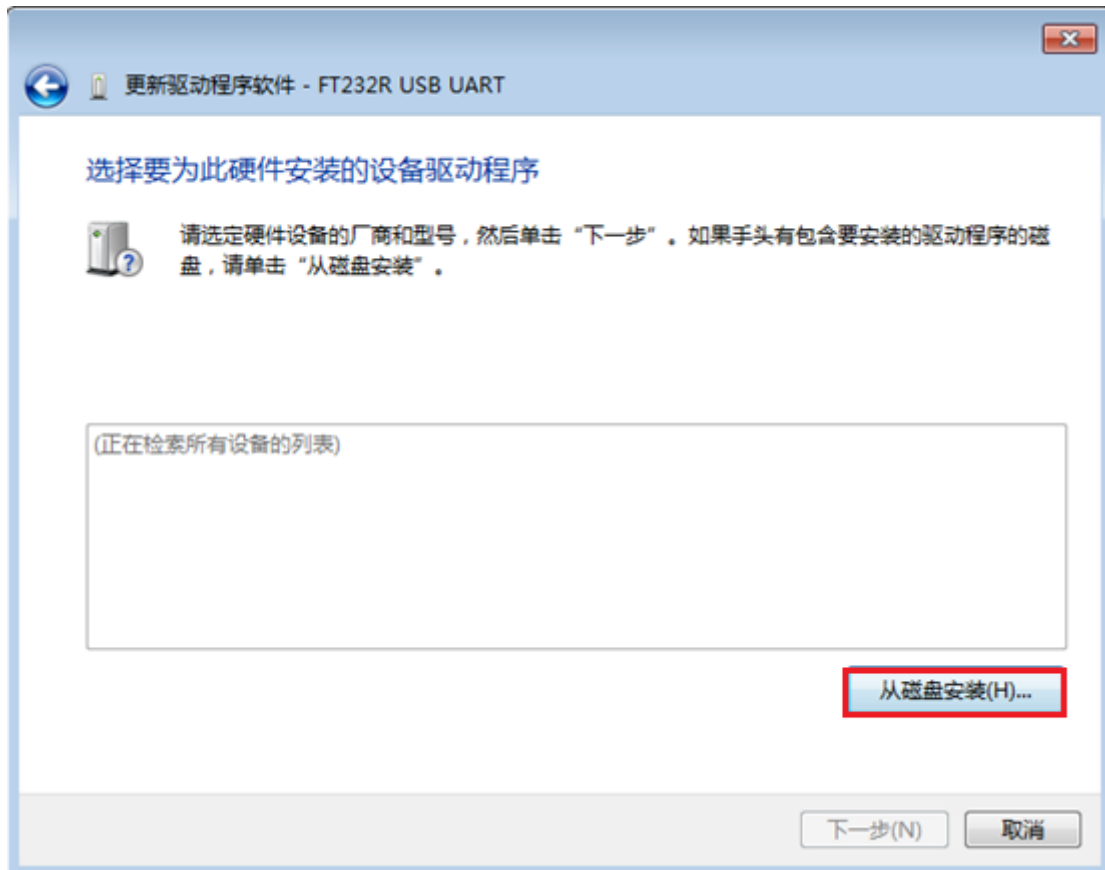
5. 选择“从计算机的设备驱动程序列表中选择”如下图。



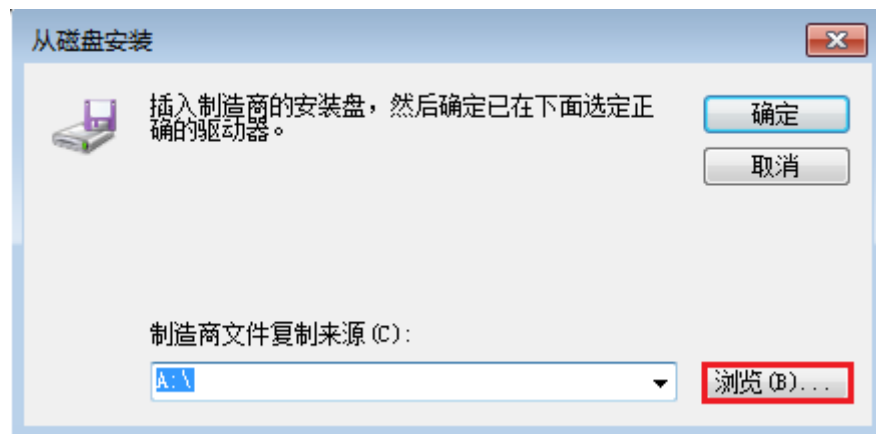
6. 在弹出的对话框中点击“下一步”，如下图。



7. 点击“从磁盘安装”如下图。



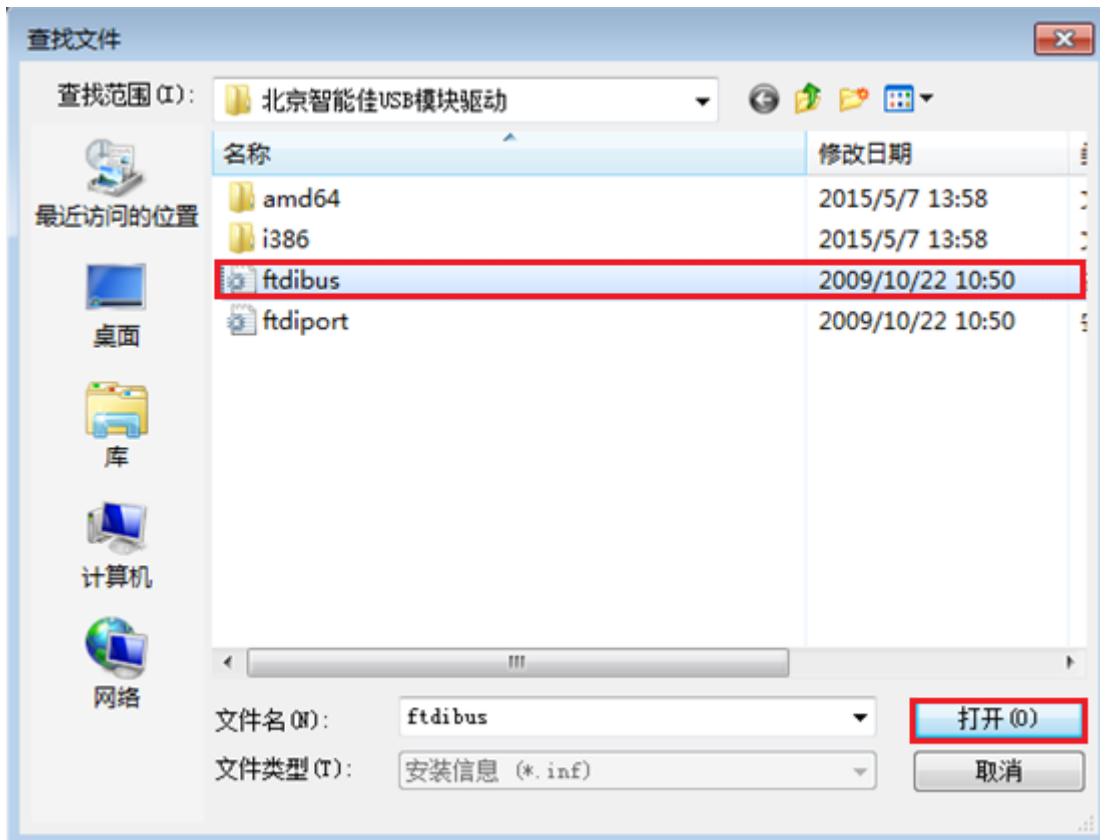
8. 点击“浏览”如下图。



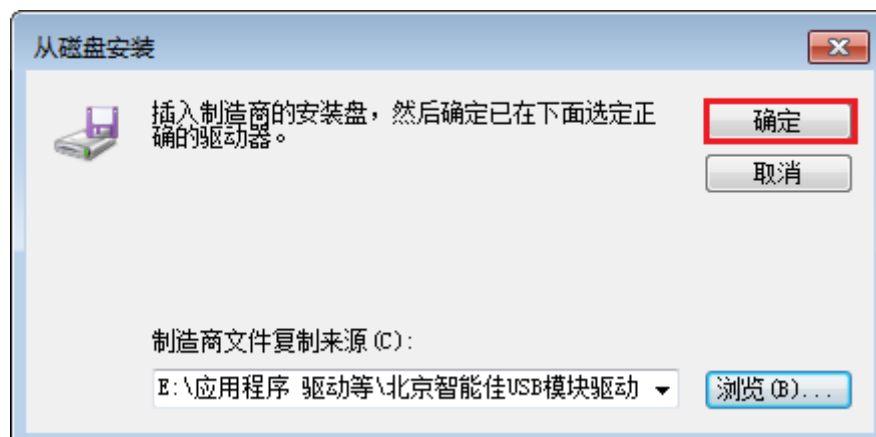
备注：

- 可以在配套的机器人安装光盘中找到相应 USB 驱动安装软件。
- 通过智能佳官网 <http://www.bjrobot.com/xiazaizhongxin/> 下载多功能 USB 驱动软件安装。

9. 先选择“ftdibus”再点击“打开”，如下图。



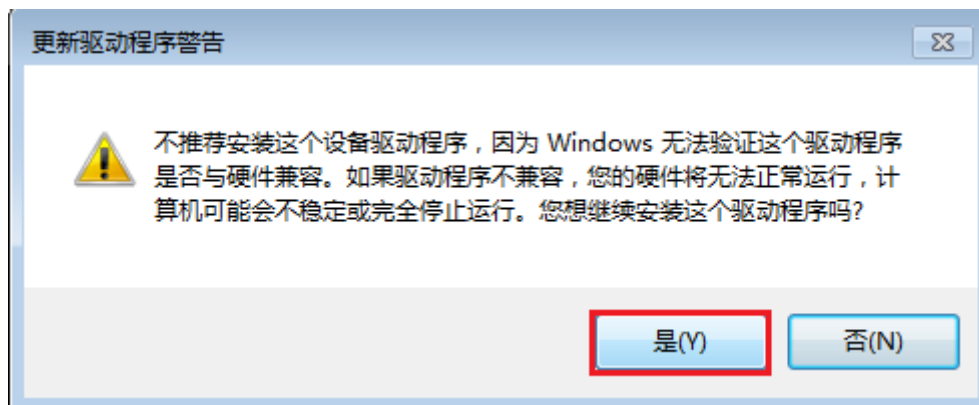
10. 在下图中点击“确定”。



11. 在弹出的对话框中点击“下一步”如下图。



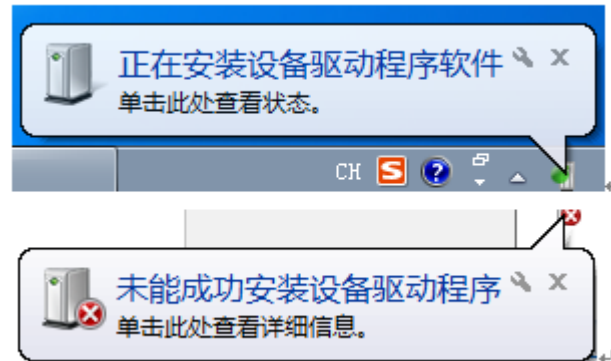
12. 在弹出的对话框中点击“是”如下图。



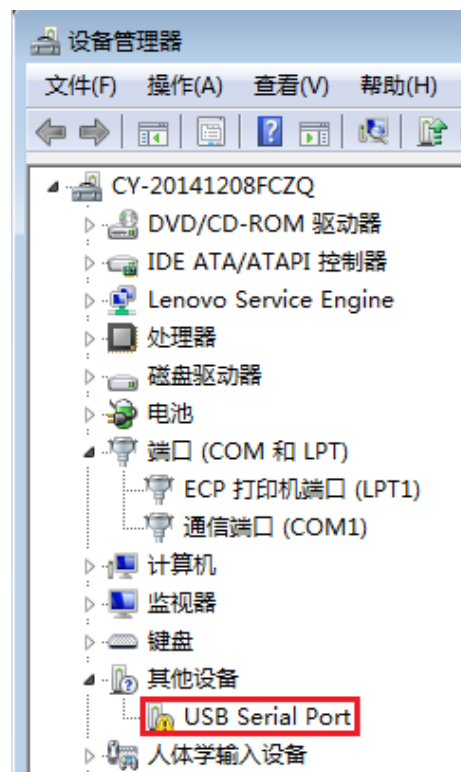
13. 这时就在安装我们选择的驱动，成功后点击关闭即可，如下图。



14. 这时计算机会再次自动寻找设备的驱动程序，等大约 3 分钟电脑会提示未能成功安装驱动，如下图。

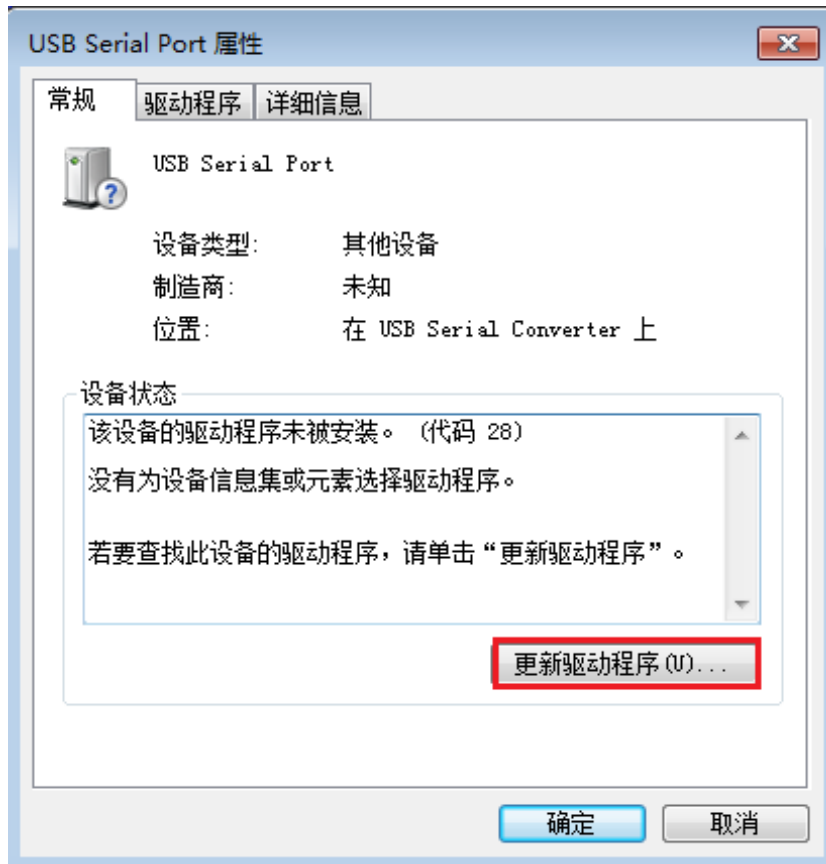


15. 再次打开计算机的设备管理器，点击红框内的设备，如下图。

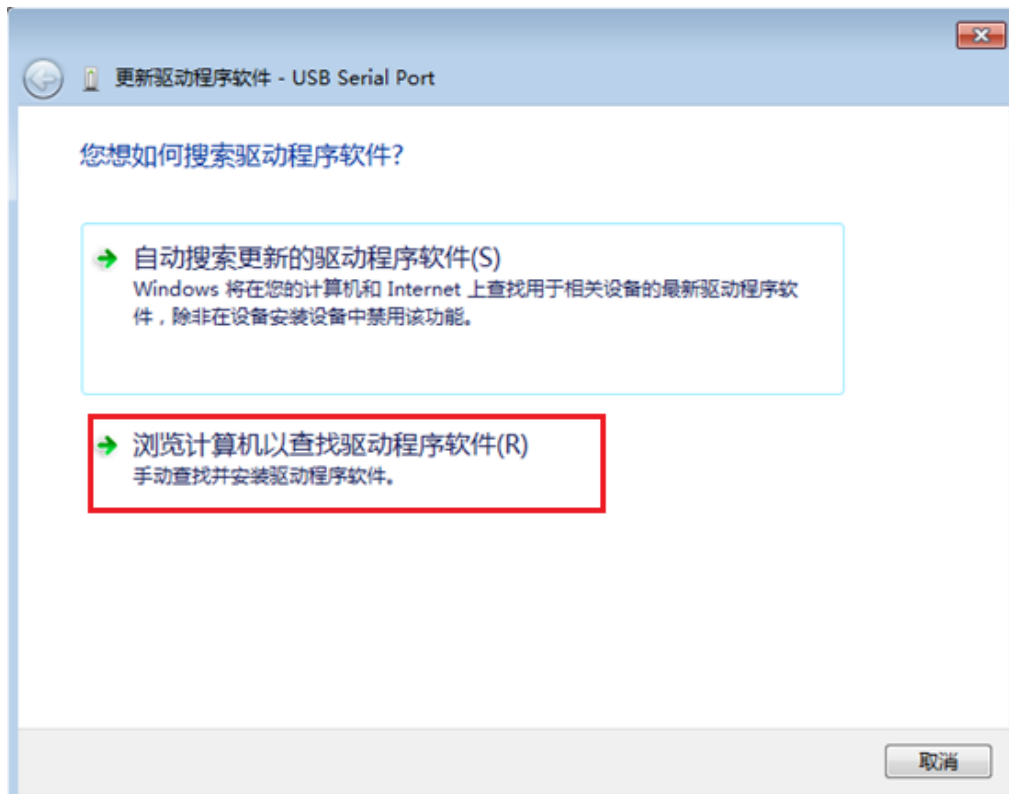




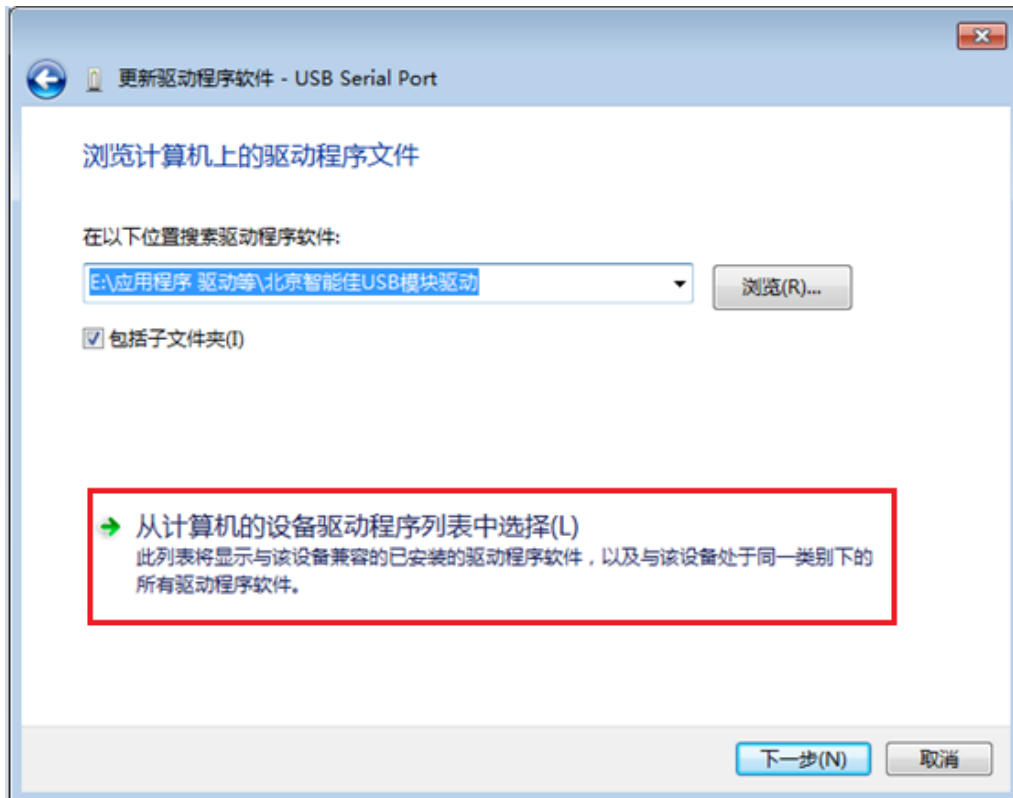
16. 点击上图红框内的更新驱动程序。



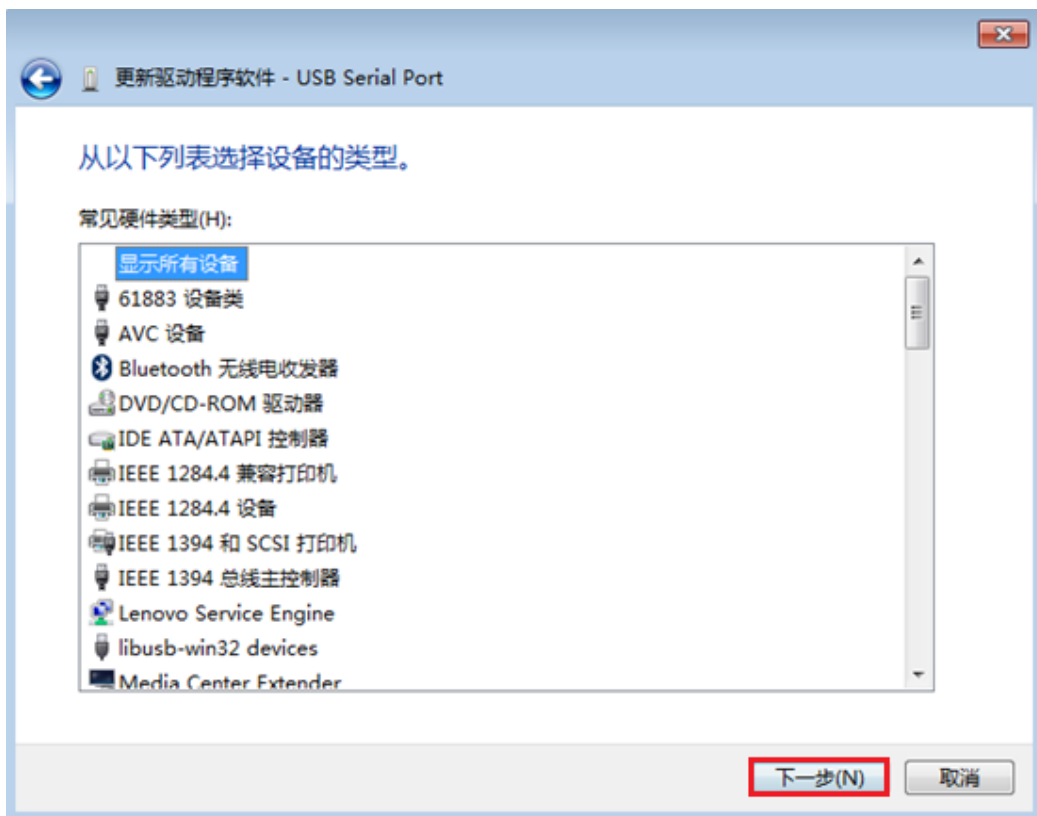
17. 选择“浏览计算机以查找驱动程序软件”。



18. 选择“从计算机的设备驱动程序列表中选择”如下图。



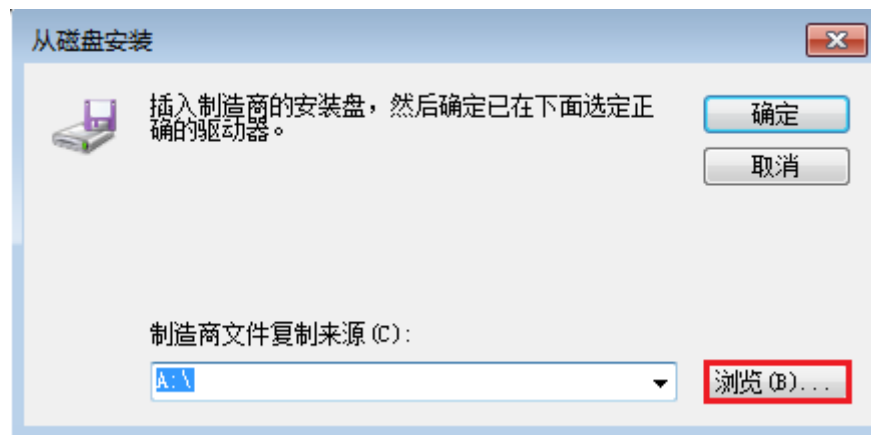
19. 在弹出的对话框中点击“下一步”，如下图。



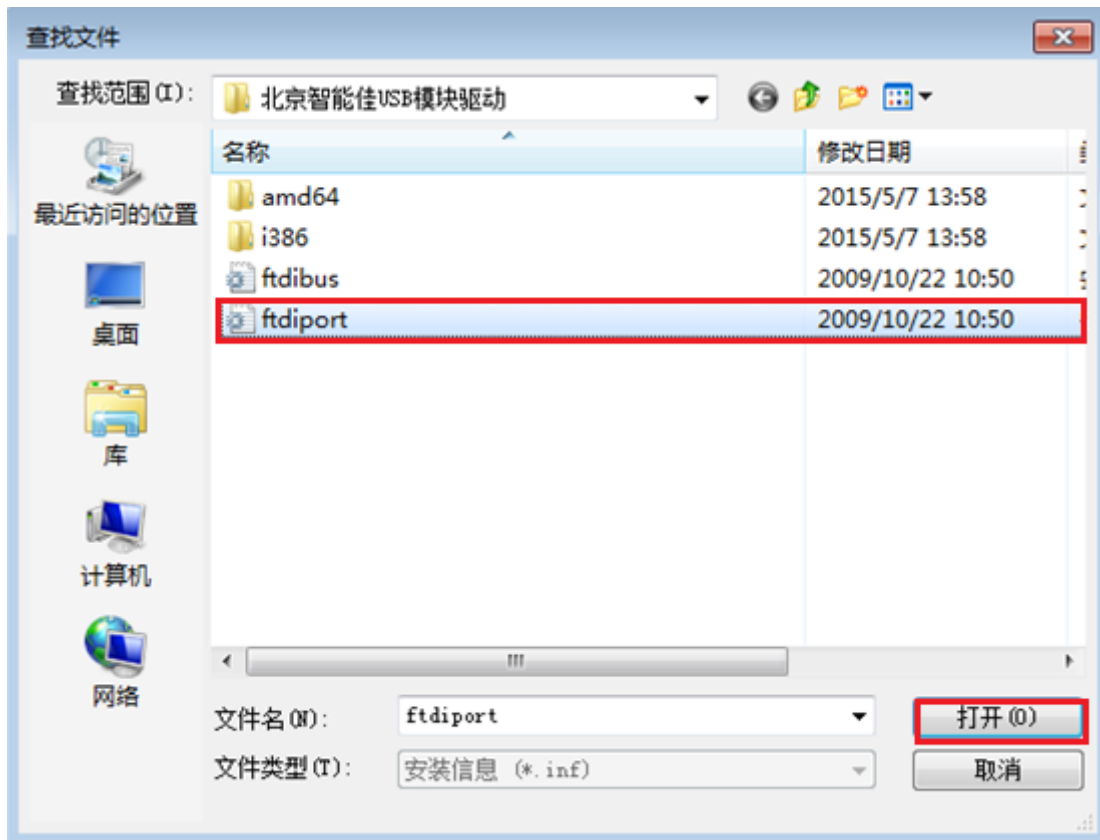
20. 点击“从磁盘安装”如下图。



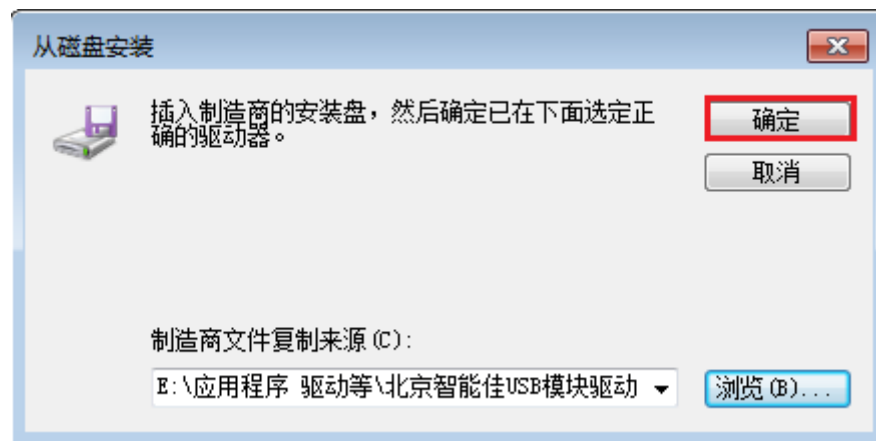
21. 点击“浏览”如下图。



22. 先选择“ftdiport”再点击打开，如下图。



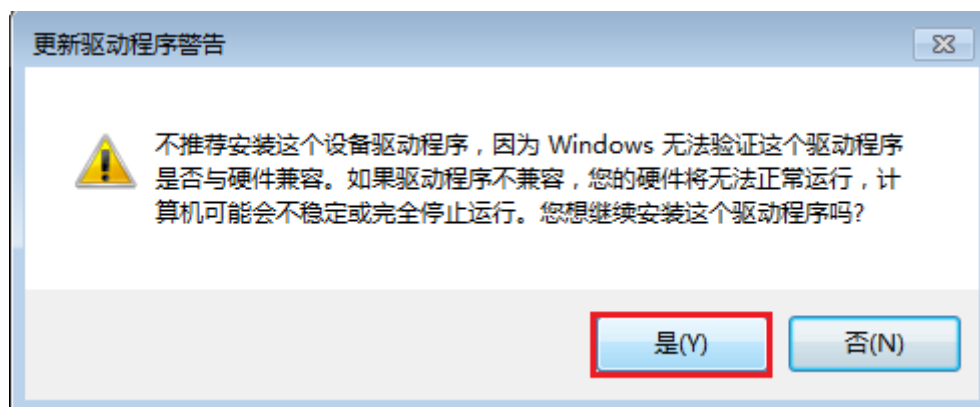
23. 在下图中点击“确定”。



24. 在弹出的对话框中先选择“USB Serial Port” 点击“下一步” 如下图所示。



25. 在弹出的对话框中点击“是” 如下图所示。



26. 这时就在安装我们选择的驱动，成功后点击关闭即可，如下图。



27. 这时再回到计算机的设备管理器，可以看到我的设备已安装好驱动，如下图。

